

M A T E M A T I K 1

Opgaver til besvarelse på 5 timer.

Sædvanlige hjælpemidler kan medbringes, dog ikke lommeregner.

Sættet er på 4 sider og består af 5 opgaver samt et algoritmeark. Ekstra eksemplarer af algoritmearket kan fås hos den tilsynsførende.

Opgave 1. (Omtrentlig vægt 20%)

1<sup>o</sup> Vis, at differentialformen

$$(x + \sin(x + 2y) + x \cos(x + 2y))dx + (y + 2x \cos(x + 2y))dy$$

er eksakt i  $\mathbb{R}^2$ , og bestem den stamfunktion  $u: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ , som opfylder, at  $u(0,0) = 0$ .

2<sup>o</sup> Undersøg, om  $u$  har lokalt ekstremum i  $(0,0)$ .

Opgave 2. (Omtrentlig vægt 20%)

1<sup>o</sup> Vis, at rækken

$$\sum_{n=1}^{\infty} \sin^{2n-1} x \cos x, \quad x \in \mathbb{R},$$

er punktvis konvergent på  $\mathbb{R}$ , og angiv sumfunktionen.

Vis dernæst, at rækken er uniformt konvergent på ethvert interval  $[-a, a] \subset ]-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[$ , men ikke på  $[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}]$ .

2<sup>o</sup> Vis, at rækken

$$\sum_{n=1}^{\infty} \int_0^x \sin^{2n-1} t \cos t dt$$

er konvergent for  $x \in ]-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[$ , og udregn summen.

Opgave 3. (Omtrentlig vægt 20%)

Find den fuldstændige løsning til differentiaalligningssystemet

$$\begin{aligned}\frac{dx_1}{dt} &= 2x_1 + 6x_2 - 6e^{2t} \\ \frac{dx_2}{dt} &= \frac{1}{2}x_1 + e^{2t}\end{aligned}, \quad (t, x_1, x_2) \in \mathbb{R}^3.$$

Opgave 4. (Omtrentlig vægt 25%)

Lad  $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  være den lineære afbildning, hvortil der hører matricen

$$\underline{A} = \begin{pmatrix} \frac{7}{9} & \frac{10}{9} & -\frac{2}{9} \\ \frac{10}{9} & \frac{4}{9} & -\frac{8}{9} \\ -\frac{2}{9} & -\frac{8}{9} & -\frac{2}{9} \end{pmatrix}.$$

- 1<sup>o</sup> Begrund, at  $\lambda_1 = 0$  er en egenværdi for  $f$ .
- 2<sup>o</sup> Det oplyses, at  $\lambda_2 = -1$  og  $\lambda_3 = 2$  også er egenværdier for  $f$ . (Bevis herfor ønskes ikke.) Find en basis  $(\underline{a}_1, \underline{a}_2, \underline{a}_3)$  for  $\mathbb{R}^3$ , som diagonaliserer  $f$ .
- 3<sup>o</sup> Lad  $g: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  være den lineære afbildning, hvortil der hører matricen  $\underline{B} = \frac{1}{2}(\underline{A}^2 - \underline{A})$ . Vis, at den i 2<sup>o</sup> fundne basis  $(\underline{a}_1, \underline{a}_2, \underline{a}_3)$  også diagonaliserer  $g$ .
- 4<sup>o</sup> Vis, at for alle  $\underline{x} \in \mathbb{R}^3$  er  $g(\underline{x})$  ortogonalprojektionen af  $\underline{x}$  på underrummet  $g(\mathbb{R}^3)$ .